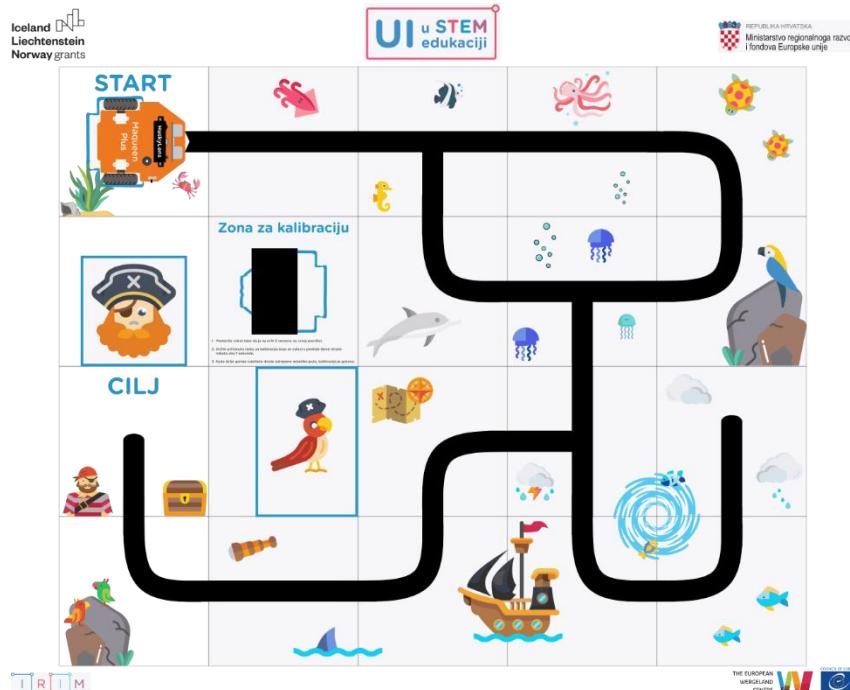




UPUTE ZA BODOVANJE 4. KOLA MLAĐA DOBNA SKUPINA CROATIAN MAKERS LIGA

Datum objave: 13.3.2023.

U 4. kolu Liga natjecatelji rješavaju zadatak kao ekipa. U ekipi može biti članova koliko želite. Za rješavanje ovoga zadatka potreban je 1 robot i 1 HuskyLens kamera. Za mlađu dobnu skupinu, na stazu je potrebno postaviti 2 kutije - kutiju na polje sa slikom crvene papige i kutiju na polje sa slikom gusara. Kutija na polju sa slikom gusara na sebi mora imati papir sa slikom lica gusara koji pronadite u materijalima u Neuronu (datoteka naziva *Staza*, pdf naziva *Gusar*) te isprintajte.



Robot na početku mora biti postavljen na poziciju **START** kako je prikazano na slici, (unutar obrisa, sa sva tri kotača unutar kvadrata) tako da s prednjim senzorima za praćenje linije bude na crnoj podlozi te ima isključene svjetleće diode. Kod položaja robota unutar obrisa, bitno je da se stražnji kotači nalaze u dijelu kako je žutom bojom naznačeno na slici dolje.

Ekipa za pravilan položaj robota na STARTU osvaja 29 bodova, a za isključena svjetla osvaja 23 boda.



Pritiskom na bilo koje tipkalo na micro:bitu pokrenite rad robota. Robot mora najprije uključiti zelena RGB svjetla i čekati 1 sekundu prije kretanja. **Za ispravno pokretanje robota, ekipa osvaja 30 bodova, a za uključivanje zelenih svjetla osvaja 39 bodova.** Za mirovanje robota od 1 sekunde prije nego što krene s praćenjem linije, ekipa osvaja 22 boda.

Nakon čekanja kreće s praćenjem linije s uključenim zelenim svjetlima. Dok prati liniju, robot izranja na površinu mora i putem prolazi pokraj dupina. Kad dođe do polja s meduzama, praćenjem linije skreće udesno prema crvenoj papigi. **Za uspješno praćenje linije i prolazak pokraj dupina, ekipa osvaja 58 bodova, a za skretanje udesno kod polja s meduzama, osvaja 51 bod.**



Robot prati liniju sve dok ultrazvučnim senzorom ne detektira prepreku ispred sebe postavljenu na označeno mjesto (polje sa slikom crvene papige). Za uspješno praćenje linije do prepreke sa slikom crvene papige, ekipa osvaja 62 boda.

Robot se zaustavlja ispred prepreke unutar kvadrata s oznakom karte i kompasa kako je prikazano na slici (sa sva tri kotača unutar kvadrata). Za ispravno zaustavljanje unutar kvadrata te uspješnu svjetlosnu signalizaciju, ekipa osvaja 65 bodova.



Ako je robot tijekom praćenja linije do prve prepreke imao uključena zelena svjetla, ekipa osvaja 31 bod.

Robot se s isključenim svjetlima zakreće uljevo i nastavlja s praćenjem linije. Za uspješno zakretanje i isključivanje svjetala, ekipa osvaja 30 bodova.



Robot prati liniju do njenog kraja ili sve dok ultrazvučnim senzorom ne detektira prepreku ispred sebe postavljenu na označeno mjesto (polje sa slikom gusara). Robot se zaustavlja na CILJU kako je prikazano na slici (sa sva tri kotača unutar kvadrata). Za uspješno praćenje linije do CILJA ekipa osvaja 62 boda, a za ispravno zaustavljanje unutar kvadrata na CILJU, osvaja 65 bodova.

Na prepreci ispred CILJA, robot HuskyLens kamerom prepoznaće lice gusarskog kapetana te mu se obraća. Na ekranu HuskyLens kamere mora se ispisati kratka rečenica po vašoj želji (do maksimalno 20 oznaka). Ako je na ekranu kamere vidljivo da je lice gusara uokvireno i ima dodijeljenu ID označku, ekipa osvaja 105 bodova. Ako je na ekranu HuskyLens kamere vidljiv ispis teksta, ekipa osvaja 128 bodova.



NAPOMENA: Kod snimanja vožnje, kada se robot zaustavi na CILJU, potrebno je snimiti robota izbliza tako da je na snimci vidljiv ekran HuskyLens kamere.

Putem, dok se robot kreće ekipa skuplja bodove. Dopushteno je da robot za vrijeme vožnje izađe sa staze samo s jednim kotačem (robot ima 3 kotača). U slučaju da robot izađe sa staze s 2 ili 3 kotača, vožnja se prekida.

Mjerenje vremena vožnje počinje pritiskom tipkala na micro:bitu, a prestaje kad se robot zaustavi na **CILJU**. Robot samostalno izvršava zadatke tijekom vožnje. Ako se tijekom vožnje na bilo koji način ručno manipulira robotom, vožnja se prekida.

Maksimalan broj bodova koji ekipa može osvojiti u ovom kolu je **800**.

Ekipe se rangiraju prema ukupnom broju bodova, a one s istim brojem bodova prema vremenu u kojem su došli do kraja staze.